

1.5. Değişken Katsayılı Lineer Diferansiyel Denklemler

$a_0(x) \neq 0$ olarak üzere

$$a_0(x)y^{(n)} + a_1(x)y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x)y' + a_n(x)y = b(x)$$

formundaki denklemlere n . mertebeden değişken katsayılı lineer diferansiyel denklemler denir. İlk bölümlerde ifade etmiştik. Yine bu denklemin $p_i(x)$ katsayılarına bağlı olarak operatör formunda

$$L(D)y = L(y) = B(x)$$

$$L(D) = L = \frac{d^n}{dx^n} + p_1(x) \frac{d^{n-1}}{dx^{n-1}} + \dots + p_{n-1}(x) \frac{d}{dx} + p_n(x)$$

olarak üzere

$$L(D)y = L(y) = B(x)$$

olarak yazılabileceğini de belirtmiştik.

Değişken katsayılı denklemlerin çözümünü için geneli yöntemler yoktur. Ancak bazı özel hallerde uygulanabilecek özel yöntemler vardır. Bunlardan bazıları:

- 1) Mertebe düşürme yöntemi
- 2) Parametrelerin değişimi yöntemi
- 3) Sabit katsayılı hale indirme yöntemleri

şeklinde dir.

1.5.1. Mertebe Düşürme Yöntemi

Bu yöntem hem sabit hem de değişken katsayılı denklemlere uygulanabilir. Gözden için $Ly=0$ homojen kısmın bir (özel) çözümü bilinmesi gerekir.

Teorem 17: $p_i(x)$, $B(x)$ bir I aralığında sürekli olsun. Eğer $Ly=0$ homojen lineer denkleminin n lineer bağımsız k özel çözümünü biliniirse, $Ly=B(x)$ denkleminin mertebesi k kadar düşürülebilir.

Bu yöntem ikinci ve daha yüksek mertebeden denklemler için pek kullanışlı değildir. Fakat ikinci mertebeden denkleme bu yöntem uygulandığında denklemin birinci mertebeğe düşeceği için bilinen yöntemlerle çözüm kolayca bulunabilir.

Not 1) $Ly=0$ da y nin katsayısı sıfır ise ($P_n(x)=0$ ise) $y=1$ denklemin bir çözümdür.

2) $Ly=0$ da y nin en düşük türevi α . mertebeden ise $y=x^{\alpha-1}$, $\alpha > 0$ fonksiyonu denklemin bir çözümdür.

3) $Ly=0$ da y nin ve türevlerinin katsayıları toplamı sıfır ise $y=e^x$ fonksiyonu bir çözümdür.

4) $Ly=0$ da y nin tek mertebeden türevlerinin katsayıları toplamı ile y nin çift mertebeden türevlerinin katsayıları toplamı farklı sıfır ise $y=e^{-x}$ fonksiyonu bir çözümdür.

5) Bir sabiti için $r^n + p_{n-1}(x)r^{n-1} + \dots + p_1(x)r + p_0(x) = 0$ ise $y=e^{rx}$ fonksiyonu bir çözümdür.

6) $Ly=0$ denklemi y bağımlı değişkenini veya y ile beraber küçük mertebeli bazı ordelik türevlerini içermeyse yeni denklem

$$a_n(x)y^{(n)} + a_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + a_2(x)y^{(2)} = b(x)$$

çünkü ise $y = x^{k-1}$ homojen kısmın çözümüdür ve $y^{(k)} = u$ dönüşümü ile u bağımlı değişkenli $(n-k)$ mertebeli denkleme indirgenip çözülebilir.

Özel olarak $k=n$ ise yeni $y^{(n)} = \frac{b(x)}{a_n(x)}$ ise genel çözüm n defa ordelik integral alınarak bulunur.

Örnek: $xy'' + 2(1-x)y' + (x-2)y = 2e^x$ denkleminin çözümünü bulunuz.

$x + 2(1-x) + x - 2 = 0$ olduğundan Not 3'e göre $y = e^x$,

$xy'' + 2(1-x)y' + (x-2)y = 0$ denkleminin bir çözümüdür.

Bu çözüm yardımıyla denklemin mertebesi düşürülebilir.

$$y = e^x \cdot u, \quad u = u(x)$$

değişken değişimi yapalım.

$$y' = e^x u + e^x u', \quad y'' = e^x u + 2e^x u' + e^x u'' \text{ için}$$

$$x(e^x u + 2e^x u' + e^x u'') + 2(1-x)(e^x u + e^x u') + (x-2)(e^x u) = 2e^x$$

$$\Rightarrow \cancel{e^x} \{ xu'' + (2x + 2 - 2x)u' + (x + 2 - 2x + x - 2)u \} = 2\cancel{e^x}$$

$$\Rightarrow xu'' + 2u' = 2 \quad \text{denklemi elde edilir}$$

$$\underline{u' = v} \text{ dersek } u'' = v' \text{ olup}$$

$$xv' + 2v = 2 \Rightarrow v' + \frac{2}{x}v = \frac{2}{x} \quad \text{şeklinde birinci}$$

mertebeden lineer diferansiyel denklem elde edilir. Bunun genel

Çözümü $\lambda(x) = e^{\int \frac{2}{x} dx} = e^{2 \ln x} = x^2$ olarak üzere

$$v \cdot x^2 = \int \frac{2}{x} \cdot x^2 dx + c_1 \Rightarrow v x^2 = x^2 + c_1 \Rightarrow v = 1 + \frac{c_1}{x^2} \text{ olur.}$$

$$u' = v \text{ olduğundan } u' = 1 + \frac{c_1}{x^2} \Rightarrow u = \int \left(1 + \frac{c_1}{x^2}\right) dx \\ \Rightarrow u = x - \frac{c_1}{x} + c_2 \text{ bulunur.}$$

$$y = e^x u \text{ olduğundan denklemin genel çözümü.}$$

$$y = e^x \left(x - \frac{c_1}{x} + c_2 \right)$$

$$y = -\frac{e^x}{x} c_1 + e^x c_2 + x e^x \text{ şeklinde bulunur.}$$

Örnek: $\sin^2 x \cdot y'' = 1$ denkleminin çözümünü bulunuz

Denklemden y ve y' bulunmadığından

$$y'' = \frac{1}{\sin^2 x} \quad \text{yazılırsa iki kez integral alınarak}$$

$$y' = \int \frac{1}{\sin^2 x} dx + C_1 \Rightarrow y' = -\cot x + C_1$$

$$\Rightarrow y = \int (-\cot x + C_1) dx + C_2$$

$$\Rightarrow y = \underbrace{-\ln |\sin x|}_{y_0} + \underbrace{C_1 x + C_2}_{y_h}$$

Çünkü genel çözüm bulunur.

Örnek: $xy'' + (x-1)y' = e^{-x}$ denkleminin çözümünü bulunuz.

Denklemden y bulunmadığından

$y' = u$ dersek $y'' = u'$ olduğundan denklem

$$xu' + (x-1)u = e^{-x} \Rightarrow u' + \frac{x-1}{x}u = \frac{e^{-x}}{x}$$

birinci mertebeden lineer denklemince indirgenir. Bunun çözümü

$$\lambda(x) = e^{\int \frac{x-1}{x} dx} = e^{x - \ln x} = \frac{e^x}{x} \quad \text{olmak üzere}$$

$$u \cdot \frac{e^x}{x} = \int \frac{e^x}{x} \cdot \frac{e^x}{x} dx + c_1 \Rightarrow \frac{e^x}{x} u = -\frac{1}{x} + c_1$$

$$\Rightarrow u = -\bar{e}^x + x \bar{e}^x c_1 \quad \text{olur.}$$

$$y' = u \Rightarrow y' = -\bar{e}^x + x \bar{e}^x c_1$$

$$\Rightarrow y = \int (-\bar{e}^x + x \bar{e}^x c_1) dx + c_2$$

$$\Rightarrow y = -e^{-x} - c_1(x+1)\bar{e}^x + c_2$$

İstencin genel çözümüdür.

Örnek: $(x^2+1)y'' - 2xy' + 2y = 0$ denkleminin bir özünü $y_1 = x$ ise genel çözüme bulunuz.

Denkleminde y var olduğundan merteye düşenebilme için homojen kısmın bir özel çözüme ihtiyacı vardır.

$$y_1 = x \text{ için}$$

$$y = x \cdot u \text{ dönüşümü ile } y' = u + xu', \quad y'' = 2u' + xu'' \text{ için}$$

$$(x^2+1)(2u' + xu'') - 2x(u + xu') + 2ux = 0$$

$$\Rightarrow x(x^2+1)u'' + 2u' = 0$$

elde edilir. Burada denkleminde u olmadığı için

$u' = v$ derirse $u'' = v'$ olduğundan denklem

$$x(x^2+1)v' + 2v = 0 \Rightarrow x(x^2+1) \frac{dv}{dx} = -2v$$

$$\Rightarrow \frac{dv}{v} = -\frac{2}{x(x^2+1)} dx$$

değişkenlerine ayrılabilen denkleme indirgenir. Buradan

$$\frac{dv}{v} = \left(-\frac{2}{x} + \frac{2x}{x^2+1} \right) dx$$

$$\Rightarrow \ln v = -2 \ln x + \ln(x^2+1) + \ln c_1 \Rightarrow v = x^{-2}(x^2+1)c_1 \text{ dir.}$$

$$u' = v \Rightarrow u' = x^{-2}(x^2+1)c_1 \Rightarrow u = \int \frac{x^2+1}{x^2} c_1 dx + c_2$$

$$\Rightarrow u = c_1 \left(x - \frac{1}{x} \right) + c_2$$

bulunur.

$$y = xu \Rightarrow y = x \left(c_1 \left(x - \frac{1}{x} \right) + c_2 \right)$$

$$\Rightarrow y = c_1 (x^2 - 1) + c_2 x$$

genel çözüm olarak yazılabilir.

-131-

1.5-2. Parametrelerin (Sabitlerin) Değişimi Yöntemi

Sabit katsayılı denklemlerde uygulandığı gibi $Ly=0$ homojen denkleminin $y_h = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) + \dots + c_n y_n(x)$ çözümü bilindiğinde buradaki c_i sabitlerini değiştirerek olarak kabul ederek sabitin değişimi yöntemi ile $Ly=B(x)$ homojen olmayan denklemin genel çözümünü bulunur.

Örnek: $(x-1)y'' - xy' + y = (x-1)^2$ denkleminin homojen kısmına ait lineer bağımsız çözümler $y_1 = x$ ve $y_2 = e^x$ olduğuna göre genel çözümü bulunuz.

Denklemin $Ly=B(x)$ formunda düzenlenirse

$$y'' - \frac{x}{x-1} y' + \frac{1}{x-1} y = x-1 \quad \text{olur.}$$

Homojen kısmın genel çözümünü $y_h = c_1 y_1 + c_2 y_2$ den
 $y_h = c_1 x + c_2 e^x$ şeklindedir. Buradaki sabitleri belirlemek
 olarak kabul edersek özel çözüm $y_p = c_1(x) x + c_2(x) e^x$
 şeklinde (veya $y_p = v_1(x) x + v_2(x) e^x$ formunda) sabitlerin değeri-
 mi ile aranırsa

$$\left. \begin{aligned} c_1' x + c_2' e^x &= 0 \\ c_1' + c_2' e^x &= x-1 \end{aligned} \right\} \begin{aligned} &\text{denklemleri sistemi elde edilir.} \\ &\text{Burun çözümünü} \end{aligned}$$

$$c_1' = -1 \Rightarrow c_1(x) = \int -1 dx \Rightarrow c_1(x) = -x \text{ olur.}$$

$$c_2' = x e^{-x} \Rightarrow c_2(x) = \int x e^{-x} dx \Rightarrow c_2(x) = -e^{-x}(x+1) \text{ olur.}$$

0 halde homojen olmayan kısmın özel çözümü

$$y_p = c_1(x) \cdot x + c_2(x) \cdot e^x = -x \cdot x - e^{-x}(x+1) e^x$$

$$\Rightarrow y_p = -x^2 - x - 1 \text{ olur.}$$

Verilen denklemin genel çözümünü $y = y_h + y_p$ den

$$y = c_1 x + c_2 e^x - x^2 - x - 1$$

olarak bulunur.

⊕ Eğer $c_i(x)$ ler belirlenirken alınan integrable integral sabitleri de eğerlerse yani

$$c_1' = -1 \Rightarrow c_1(x) = -x + C_1$$

$$c_2' = x e^x \Rightarrow c_2(x) = -e^x(x+1) + C_2$$

olarak alınırsa verilen denklemin genel çözümü

$$y = x \cdot c_1(x) + e^x \cdot c_2(x)$$

$$= x(-x + C_1) + e^x(-e^x(x+1) + C_2)$$

$$= C_1 x + C_2 e^x - x^2 - x - 1$$

şeklinde de bulunabilir.

1.6.3 Sabit Katsayılı Hale Dönüştürülebilen Denklemler

Tanım 3 Her bir terimi $x^k y^{(k)}$ ifadesinin bir sabitle çarpımı şeklinde

$$a_0 x^n y^{(n)} + a_1 x^{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} x y' + a_n y = b(x) \quad \text{--- (19)}$$

tipindeki n . mertebeden değişken katsayılı diferansiyel denklemlere

Cauchy-Euler denklemi denir. Burada a_0, a_1, \dots, a_n sabitlerdir. Bu denklemler bir bağımsız değişken değişimi ile sabit katsayılı hale indirgenerek çözülür.

Teorem 18: (19) ile verilen Cauchy-Euler denklemi, $x > 0$, $x = e^t$ (veya $t = \ln x$) değişken değişimi ile sabit katsayılı bir lineer denkleme dönüşür.

İspat: $x = e^t \Rightarrow t = \ln x$ dönüşümü ile x göre olan türevleri t göre türevler cinsinden ifade ederiz:

Türev değeri için gösterimi için

$$D_x = \frac{d}{dx}, \quad D_t = \frac{d}{dt}$$

gösterimi kullanalım. Buna göre $t = \ln x, x > 0$ için

$$\bullet y' = D_x y = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx} = D_t y \cdot \frac{1}{x} \Rightarrow x y' = x D_x y = D_t y$$

$$\bullet y'' = D_x^2 y = \frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d}{dx} \left(\frac{dy}{dx} \right) = \frac{d}{dx} \left(\frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx} \right)$$

$$= \frac{d^2 y}{dt^2} \underbrace{\left(\frac{dt}{dx} \right)^2}_{\left(\frac{1}{x} \right)^2} + \frac{dy}{dt} \cdot \underbrace{\frac{d^2 t}{dx^2}}_{-\frac{1}{x^2}} = D_t^2 y \cdot \frac{1}{x^2} - D_t y \cdot \frac{1}{x^2}$$

$$= \frac{1}{x^2} D_t (D_t - 1) y$$

$$\Rightarrow x^2 y'' = x^2 D_x^2 y = D_t (D_t - 1) y \quad \text{olur.}$$

$$\begin{aligned}
 \bullet y''' = D_x^3 y = \frac{d^3 y}{dx^3} &= \frac{d}{dx} \left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right) = \frac{1}{x^3} \left(\frac{d^2 y}{dt^3} - 3 \frac{d^2 y}{dt^2} + 2 \frac{dy}{dt} \right) \\
 &= \frac{1}{x^3} (D_t^3 y - 3 D_t^2 y + 2 D_t y)
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow x^3 y''' = x^3 D_x^3 y = (D_t^3 - 3 D_t^2 + 2 D_t) y = (D_t - 2)(D_t - 1) D_t y$$

dur. Genel olarak

$$y^{(n)} = D_x^n y = \frac{d^n y}{dx^n} = \frac{1}{x^n} (D_t - (n+1))(D_t - (n-1)) \dots (D_t - 1) D_t y$$

olmak üzere

$$x^n y^{(n)} = x^n D_x^n y = (D_t - n+1)(D_t - n+2) \dots (D_t - 2)(D_t - 1) D_t y$$

dur. Bu ifadeler (19) da yerine yazılırsa

$$(a_0 D_t (D_t + 1) \dots (D_t - n + 1) + a_1 D_t (D_t + 1) \dots (D_t - n) + \dots + a_{n-1} D_t + a_0) y = b(\ln t)$$

sabit katsayılı lineer denkleme çözümleri edilir.

Not: $(-\infty, \infty)$ aralığındaki çözümleri bulmak için $-x = e^t$ dönüşümü yapılır.

Örnek: $x^2 y'' - 2xy' + 2y = x^3$ denkleminin genel çözümünü bulunuz.

Denklem Cauchy-Euler denklemdir.

$$x = e^t, x > 0 \text{ için } t = \ln x$$

$$xy' = D_t y, \quad x^2 y'' = D_t(D_t - 1)y \quad \text{olacağından verilen denklem}$$

$$(D_t(D_t - 1) - 2D_t + 2)y = (e^t)^3$$

$$\Rightarrow (D_t^2 - D_t - 2D_t + 2)y = e^{3t}$$

$$\Rightarrow (D_t^2 - 3D_t + 2)y = e^{3t} \quad \left\{ \begin{array}{l} y'' - 3y' + 2y = e^{3t}, \quad y = y(t) \end{array} \right\}$$

Farklı sabit katsayılı denkleme indirgenir. Bunun çözümü için

$$l(\lambda) = \lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0 \Rightarrow (\lambda - 1)(\lambda - 2) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2 \text{ den}$$

$$y_h = c_1 e^t + c_2 e^{2t} \quad \text{homojenin çözümüdür. Özel çözüm}$$

$$y_ö = \frac{1}{D_t^2 - 3D_t + 2} e^{3t} = \frac{1}{3^2 - 3 \cdot 3 + 2} e^{3t} = \frac{1}{2} e^{3t} \quad \text{bulunur.}$$

$$\text{Genel çözüm } y = y_h + y_ö = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + \frac{1}{2} e^{3t} \quad \text{dış } t = \ln x \text{ için}$$

$$y = c_1 x + c_2 x^2 + \frac{1}{2} x^3 \quad \text{denir.}$$

Örnek: $x^2 y''' + 5xy'' + 3y' = x \ln x$ denkleminin çözümünü bulunuz.

Denklem bu hali ile Cauchy-Euler denklemini değildir. Denklemin her iki yanını x ile çarpılırsa

$x^3 y''' + 5x^2 y'' + 3xy' = x^2 \ln x$ olup Cauchy-Euler denklemini elde edilir.

$x = e^t$, $x > 0$ dönüşümü ile

$$xy' = D_t y$$

$$x^2 y'' = D_t(D_t - 1)y$$

$$x^3 y''' = D_t(D_t - 1)(D_t - 2)y$$

olup bütün denklemlerde yerine yazılırsa

$$(D_t(D_t - 1)(D_t - 2) + 5D_t(D_t - 1) + 3D_t)y = e^{2t} \cdot t$$

$$(D_t^3 + 2D_t^2)y = t e^{2t}$$

sabit katsayılı denkleme indirgenir. Bu denklemin çözümü:

$$l(\lambda) = \lambda^3 + 2\lambda^2 = 0 \Rightarrow \lambda^2(\lambda + 2) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = -2$$

için $y_h = c_1 + c_2 t + c_3 e^{-2t}$ dur.

$$\begin{aligned} y_0 &= \frac{1}{D_t^3 + 2D_t^2} t e^{2t} = e^{2t} \frac{1}{(D_t + 2)^3 + 2(D_t + 2)^2} t \\ &= e^{2t} \frac{1}{D_t^3 + 8D_t^2 + 20D_t + 16} t = \frac{e^{2t}}{16} \left\{ 1 - \frac{D_t^2 + 8D_t + 20}{16} + \dots \right\} t \\ &\quad 16 \left\{ 1 + \frac{D_t^2 + 8D_t + 20}{16} \right\} \\ &= \frac{e^{2t}}{16} \left\{ t - \frac{20}{16} \right\} = \frac{e^{2t}}{16} \left\{ t - \frac{5}{4} \right\} \end{aligned}$$

olarak bulunur. Bu göre genel çözüm

$$y = y_h + y_0 = c_1 + c_2 t + c_3 e^{-2t} + \frac{e^{2t}}{16} \left\{ t - \frac{5}{4} \right\}$$

$x = e^t, t = \ln x$ için $y = c_1 + c_2 \ln x + c_3 x^{-2} + \frac{x^2}{16} \left\{ \ln x - \frac{5}{4} \right\}$
şeklindedir.

Tanım 3 Her bir terimi $(bx+c)^k y^{(k)}$ ifadesinin bir sabitle çarpımı olan

$$a_0 (bx+c)^n y^{(n)} + a_1 (bx+c)^{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} (bx+c) y' + a_n y = b(x) \quad (20)$$

tipindeki n -merkebeden denklemlere **Legendre denklemi** denir. Bu

denklemin $bx+c=u$ dönüşümü ile Cauchy-Euler denklemine dönüşür.

Teorem 19.1. (20) Legendre denklemi $bx+c=e^t$ dönüşümü ile y bağımlı ve t bağımsız değişkenli sabit katsayılı bir denkleme indirgenerek çözülür.

İspat: $bx+c=e^t \Rightarrow t=\ln(bx+c)$

$$\bullet y' = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \cdot \frac{dt}{dx} = D_t y \cdot \frac{1}{bx+c} \Rightarrow (bx+c) y' = b D_t y$$

$$\bullet y'' = \frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{b^2}{(bx+c)^2} (D_t^2 - D_t) y \Rightarrow (bx+c)^2 y'' = b^2 D_t (D_t - 1) y$$

$$\bullet y^{(n)} = \frac{d^n y}{dx^n} = \frac{b^n}{(bx+c)^n} (D_t - n+1)(D_t - n+2) \dots (D_t - 1) D_t y$$

$$\Rightarrow (bx+c)^n y^{(n)} = b^n D_t (D_t - 1) \dots (D_t - n+1) y \quad \text{olup burada 141-}$$

$$\left(a_0 b^n D_t(D_t-1) \dots (D_t-n+1) + a_1 b^{n-1} D_t(D_t-1) \dots (D_t-n+2) + \dots + a_{n-2} b^2 D_t(D_t-1) + a_{n-1} b D_t + a_n \right) y = b(t)$$

sabit katsayılı denklemler elde edilerek çözümleri bulunabilir.

Örnek: $(x+2)^3 y''' + (x+2)^2 y'' + (x+2) y' = (x+2)$ denkleminin çözümleri bulunuz

Denklemin Legendre denklemini olup $x+2 = e^t$ dönüşümü yapılırsa

$$(x+2) y' = D_t y$$

$$(x+2)^2 y'' = D_t(D_t-1)y$$

$$(x+2)^3 y''' = D_t(D_t-1)(D_t-2)y$$

olup bunları denkleme yerlerine yazılırsa

$$(D_t(D_t-1)(D_t-2) + D_t(D_t+1) + D_t)y = e^t$$

$$\Rightarrow (D_t^3 - 2D_t^2 + 2D_t)y = e^t$$

sabit katsayılı denklemin elde edilir.

$$l(\lambda) = \lambda^3 - 2\lambda^2 + 2\lambda = 0 \Rightarrow \lambda(\lambda^2 - 2\lambda + 2) = 0 \quad \lambda_1 = 0$$

$$\lambda_2 = 1+i, \lambda_3 = 1-i$$

İnönü $y_h = c_1 + e^t \{ c_2 \cos t + c_3 \sin t \}$ olur.

$$y_p = \frac{1}{D_t^3 - 2D_t^2 + 2D_t} e^t = \frac{1}{1^3 - 2 \cdot 1^2 + 2 \cdot 1} e^t = e^t \text{ olur.}$$

Genel çözüm

$$y = y_h + y_p = c_1 + e^t \{ c_2 \cos t + c_3 \sin t \} + e^t$$

$$= c_1 + (x+2) \{ c_2 \cos(\ln|x+2|) + c_3 \sin(\ln|x+2|) \} + x+2$$

olarak bulunur.